

HUMANOIDNI ROBOT

Zadaća vježbe:

1. Kreirati blok pod nazivom „Robot“
2. Realizirati program prema zadatku:



Humanoidni robot smješten je na ulazu u galeriju budućnosti.

Senzor topline registrira dolazak posjetitelja.

U trenutku kad temperatura dosegne 25°C, robot podiže ruku (frekvencijom 10 Hz, trajanja 3s), te se na ekranu pojavljuje poruka „DOBAR DAN, ZA OBILAZAK PRITISNITE ZELENO TIPKALO I SLIJEDITE SIGNALIZACIJU“.

3. Nakon što posjetitelj pritisne tipkalo, iznad vrata od kojih počinje obilazak galerije redom se uključuju led žarulje Q0.0 do Q0.5 (svaka svijetli 2 sekunde i ciklus se ponavlja 3 puta).

4. Kad temperatura na senzoru padne ispod 25°C, robot spušta ruku i poruka na ekranu robota se isključuje.

5. Prebaciti program na PLC i provjerite rad programa.

6. Objasniti realizaciju programa

7. Zaključak

Teorijska osnova vježbe:

1. Temperaturni senzor PT 100 (značajke i način rada)
2. Digitalizacija signala (normiranje + skaliranje)
3. HMI (Human Machine Interface)